

#### **DOI:** 10.29298/rmcf.v15i85.1459

Artículo de investigación

# Evaluación de la partición de lluvia en dos especies arbóreas con *Arduino*

# Evaluation of rain partitioning in two tree species with Arduino

Daniel García Hernández<sup>1</sup>, Demetrio Salvador Fernández Reynoso<sup>1\*</sup>, Teresa Margarita González Martínez<sup>1</sup>, José Donaldo Ríos Berber<sup>1</sup>, Liborio González Hernández<sup>2</sup>

Fecha de recepción/Reception date: 15 de diciembre de 2023. Fecha de aceptación/Acceptance date: 19 de abril de 2024.

<sup>1</sup>Colegio de Postgraduados, Campus Montecillo. México. <sup>2</sup>Universidad Autónoma Chapingo. México.

\*Autor para correspondencia; correo-e: demetrio@colpos.mx \*Corresponding author; e-mail: demetrio@colpos.mx

#### Resumen

Esta investigación se centra en la calibración de un sistema de monitoreo electrónico para evaluar la distribución de la precipitación en dos especies arbóreas: flujo del dosel, flujo caulinar y humedad en el suelo. El sistema, centrado en la aplicación de la plataforma *Arduino*, incorpora equipos de recolección de agua, balancines y sensores de humedad; ofrece una metodología precisa y de bajo costo para el análisis detallado de la partición de la lluvia. Dicho tipo de análisis es un aspecto crítico para conocer el impacto de las cubiertas vegetales en los ciclos hidrológicos. La falta de métodos de monitoreo accesibles y eficientes han obstaculizado una mejor comprensión de la partición de la lluvia, ha tenido un desempeño excepcional bajo condiciones de baja precipitación ( $R^2$ =0.9556 a  $R^2$ =0.9878), al igual que los sensores de humedad del suelo. El análisis de los datos recolectados de los balancines mostró un alto coeficiente de determinación entre flujo caulinar y precipitación directa, flujo de dosel y precipitación directa ( $R^2$ >0.8345 y  $R^2$ >0.7723, respectivamente). Para los sensores de humedad se obtuvo un  $R^2$ >0.5377 en los datos registrados en campo. Los resultados obtenidos ayudan a un mejor análisis del ciclo hidrológico entre diferentes especies arbóreas.

Palabras clave: Flujo caulinar, flujo de dosel, hidrología forestal, humedad del suelo, monitoreo ambiental, sensores.

#### Abstract

This research focuses on the calibration of an electronic monitoring system to evaluate the distribution of precipitation in two tree species: stemflow, throughfall and soil moisture. This system, focused on the application of the Arduino platform that incorporates water collection equipment, tipping buckets and humidity sensors, offers an accurate and low-cost methodology for detailed analysis of rain partitioning. This type of analysis is a critical aspect to understand the impact of vegetation covers on hydrological cycles. The lack of accessible and efficient monitoring methods has hindered a better understanding of rainfall partitioning in forest ecosystems. Calibration of tipping buckets, used to determine rainfall partitioning, have shown exceptional

performance under low rainfall conditions ( $R^2$ =0.9556 to  $R^2$ =0.9878), as have soil moisture sensors. The analysis of the data collected from the tipping buckets showed a high Coefficient of determination between stemflow and direct precipitation, throughfall and direct precipitation ( $R^2$ >0.8345 and  $R^2$ >0.7723, respectively). For the moisture sensors,  $R^2$ >0.5377 was obtained in the data recorded in the field. The results obtained help a better analysis of the hydrological cycle between different tree species.

**Key words:** Stemflow, throughfall, forest hydrology, soil moisture, environmental monitoring, sensors.

## Introducción

La partición de la lluvia se refiere a la manera en que las diferentes especies de árboles interceptan, almacenan y redistribuyen la precipitación; lo que tiene implicaciones significativas para los flujos de agua a nivel del suelo y el ciclo de nutrientes (Van Stan *et al.*, 2011). Así, los bosques representan una interfaz importante entre la atmósfera y la superficie terrestre que pueden interactuar, alterar, influir y modificar la interceptación del agua de lluvia por parte del dosel de los árboles (Munishi y Shear, 2005; Frost y Levia, 2014).

Los métodos para estudiar la partición de la lluvia en las especies arbóreas incluyen mediciones directas (medidores totalizadores), modelado computacional (análisis geoestadístico con información meteorológica) y experimentos de laboratorio (Keim *et al.*, 2005). Estos proporcionan información detallada sobre cómo las diferentes especies de árboles interceptan, almacenan y redistribuyen la lluvia, y cómo estos procesos son influenciados por factores como la morfología del árbol, la densidad del follaje y las condiciones ambientales (Levia y Frost, 2006; Zimmermann *et al.*, 2007). Para monitorear los impactos hidrológicos se necesitan mediciones directas que reflejen las condiciones ambientales (Manfroi *et al.*, 2004; Zimmermann *et al.*, 2006). Los registradores de datos basados en *Arduino* pueden extender considerablemente las redes de monitoreo hidrológico, y así, ofrecen soluciones de bajo costo y fácil implementación.

Sin embargo, la aplicación aún está en las primeras etapas de desarrollo, a pesar de que se han llevado a cabo estudios que exploran su potencial en el monitoreo hidrológico (Rahman *et al.*, 2015; Kalashnikov *et al.*, 2017), y en el monitoreo ambiental en general (Bitella *et al.*, 2014; Divani *et al.*, 2016).

En este contexto, el objetivo de la presente investigación fue desarrollar y calibrar un sistema de monitoreo basado en *Arduino* para comparar la partición de la lluvia entre *Prunus capuli* Cav. (capulín) y *Casuarina equisetifolia* L. (casuarina) a través del monitoreo del flujo del dosel y caulinar, así como de la humedad del suelo.

## Materiales y Métodos

## Área de estudio

En la Figura 1 se muestra el área de estudio donde se instrumentaron cuatro sitios de estudio (98°56'-98°54' O y 19°27'-19°28' N), ubicados con dispositivo GPS *Garmin*<sup>®</sup> (*Etrex* 22x). El área se localiza en una transición entre un clima templado semiseco y subhúmedo, con una precipitación media anual de 700 mm (García, 1968). Los suelos son profundos (>2.0 m), con pendientes de 1 a 2 %, de textura media y moderada capacidad de retención de agua (Jasso y Pimentel, 1985). Para evaluar la partición de lluvia se trabajó con dos ejemplares de *Prunus capuli* (capulín) y de *Casuarina equisetifolia* (casuarina) mediante transectos, con acceso seguro a la red de energía eléctrica de corriente alterna a 120 V para alimentar los *dataloggers*.



Figura 1. Ubicación del área y los lotes de estudio.

Para el registro de variables se diseñaron cuatro *dataloggers* (uno por sitio), a los que se les incorporó un sensor de humedad de suelo y tres balancines con interruptores magnéticos *reed switch* para estimar el flujo caulinar y de dosel, así como la precipitación directa (dos Santos *et al.*, 2020). Los componentes de cada *datalogger* incluyen una placa *Arduino*<sup>®</sup> Mega 2560, un chip de reloj en tiempo real (Módulo RTC DS3231), un módulo lector de memoria externa micro SD (para *Arduino*) y una pantalla OLED (SSD1306 128×64). Estos elementos se montaron en una placa de circuito impreso (PCB personalizada) diseñada a través de PCB *Wizard* y ensamblada. El *Arduino* se programó en el IDE de *software Arduino* de código

abierto (C/C++) (Arduino, 2021) a través de un cable USB para consultar las lecturas de los sensores cada 10 minutos y registrar los datos en una tarjeta SD. El suministro de energía fue a través de la red eléctrica.

## Calibración de balancines en el laboratorio

El pluviómetro de balancín (diseño propio) se empleó para medir la precipitación en tiempo real, con tecnología *Arduino*, por medio de un interruptor magnético que se activa al inclinarse el balancín de PVC (Figura 2) cuando acumula 18 cm<sup>3</sup> de agua (Strangeways, 2007; Santana *et al.*, 2015).



Figura 2. Diagrama del balancín construido en PVC.

En el Laboratorio de Simulador de Lluvia del Colegio de Postgraduados (Campus Montecillo) (Figura 3) se calibró el volumen de vuelco registrado por el sensor magnético. En condiciones de campo se comparó la precisión de los balancines con mediciones de pluviómetros totalizadores que sirvieron como testigos para validar la precisión de los registros en condiciones reales (Krishnamurthi *et al.*, 2015).



Figura 3. Calibración de pluviómetros con el simulador de lluvia.

La precipitación instantánea se midió al contabilizar las oscilaciones de los baldes del balancín a través de un imán y el interruptor magnético *reed switch*. El sensor, alojado en un tubo de vidrio, registró la tensión generada al cerrar un circuito eléctrico, información que fue transmitida al *datalogger*. En total, para los cuatro sitios, se utilizaron 12 balancines para medir el flujo caulinar, el flujo de dosel y la precipitación directa.

La calibración de los balancines se efectuó con base en los principios de calibración dinámica (Edwards *et al.*, 1974; Lee *et al.*, 1996); es decir, se compararon los valores del simulador de lluvia con las mediciones del balancín para cuatro

intensidades de lluvia: 0.33, 0.83, 1.08 y 1.62 mm min<sup>-1</sup>, a partir de la metodología de Morin *et al.* (1967) y 10 repeticiones de cada una. Se consideró un volumen de volteo de 20 cm<sup>3</sup> por balde y un área de captación de 660 cm<sup>2</sup>.

Con los resultados obtenidos se elaboraron curvas de calibración y se comparó la tasa de intensidad de lluvia del simulador con la tasa registrada en el *datalogger*, a fin de conocer la precisión y confiabilidad de los datos.

La eficacia de la curva de calibración se evaluó a través de la Eficiencia de *Nash-Sutcliffe* (*NSE*, por sus siglas en inglés) y *PBIAS*, según se expone en las ecuaciones 1 y 2, respectivamente (Somavilla *et al.*, 2019).

$$NSE = 1 - \left(\frac{\sum_{i=1}^{n} (x_{1}^{ad} - x_{1}^{est})^{2}}{\sum_{i=1}^{n} (x_{1}^{ad} - x_{1}^{mean})^{2}}\right) \quad (1)$$

Donde:

n = Número de evaluaciones

 $Y_1^{ad}$  = Caudal añadido

 $Y_1^{est}$  = Caudal estimado por el instrumento

 $Y_1^{mean}$  = Media del caudal añadido

$$PBIAS = \left(\frac{\sum_{i=1}^{n} (x_{1}^{ad} - x_{1}^{est})}{\sum_{i=1}^{n} (x_{1}^{ad})}\right) \times 100 \quad (2)$$

Donde:

 $Y_1^{ad}$  = Caudal añadido

 $Y_1^{est}$  = Caudal estimado por el instrumento

### Calibración de los sensores de humedad en el laboratorio

Para calibrar los sensores capacitivos de humedad del suelo se recolectaron muestras de suelo a 15 cm de profundidad con humedad conocida en los cuatro sitios de estudio. Las muestras se colocaron en frascos perforados con base en la metodología de Gil-Marin *et al.* (2022). En el laboratorio se midió el peso inicial de las muestras (báscula *Mettler*<sup>®</sup> PC 2000) y se registraron lecturas con el sensor capacitivo (Módulo Higrómetro Capacitivo v1.2 para *Arduino*) (Figura 4), que funciona mediante la constante dieléctrica aparente del suelo.

Los frascos se sellaron parcialmente para facilitar la entrada de agua por capilaridad y se sumergieron en bandejas con agua destilada a diferentes contenidos de humedad (10 a 80 mL). Después un día, al alcanzar la saturación, cada muestra se pesó y se midió la humedad gravimétrica con el sensor. El contenido gravimétrico del agua se determinó por la diferencia de peso posterior al secado, 10 veces con dos repeticiones. Se relacionaron las lecturas del sensor y las mediciones del contenido de humedad gravimétrica del suelo, con análisis de regresión lineal se determinó la precisión de los resultados a través del oeficiente de determinación ( $R^2$ ) (Gil-Marin *et al.*, 2022).



Figura 4. Determinación de las lecturas con el sensor capacitivo.

### Humedad del suelo en condiciones de lluvia real

Una vez calibrados los sensores capacitivos de humedad de suelo, la evaluación de los niveles de humedad del suelo en los cuatro sitios de estudio se realizó con las salidas digitales registradas en el *datalogger*. El sensor se colocó a 10 cm de profundidad a fin de medir la humedad a nivel de las raíces de los árboles.

### Flujo caulinar en condiciones de lluvia real

La medición del flujo caulinar (*stemflow*) se realizó mediante un sistema de recolección instalado en los troncos de los árboles, que incluyó un anillo colector a 1 m

de altura, fijado al tronco para dirigir el agua hacia una manguera flexible, reforzada con soga de henequén y plastilina, que descargaba a un balancín previamente calibrado a unidades volumétricas (Figura 5). Para obtener la lámina de agua (mm) se utilizó la ecuación 3, propuesta por Barbosa *et al.* (2016).



Figura 5. Arreglo empleado para medir el flujo caulinar en Prunus capuli Cav.

$$F_{c} = \left(\frac{v_{pb}}{A_{c}} \times 1\ 000\right) \times n_{b} \qquad (3)$$

Donde:

 $F_c$  = Flujo caulinar (mm)

 $v_{pb}$  = Volumen promedio captado por los baldes del balancín por volteo (m<sup>3</sup>)  $A_c$  = Área de la copa (m<sup>2</sup>)

 $n_b$  = Número de volteos de los baldes del balancín durante el evento de lluvia

### Flujo de dosel en condiciones de lluvia real

Para la medición del agua que atraviesa el dosel (*throughfall*) se instalaron dos canaletas, de forma triangular (30 cm por lado y 130 cm de longitud), abajo del dosel de los árboles (Figura 6). El cálculo de la lámina de agua por evento de lluvia se realizó con la ecuación 4 (Barbosa *et al.*, 2016).



Figura 6. Arreglo de las canaletas usadas para estimar el flujo de dosel.

$$F_d = \frac{v_c}{A_{cc}} \times 1\ 000 \qquad (4)$$

Donde:

 $F_d$  = Flujo del dosel (mm)

 $v_c$  = Volumen captado en la canaleta por evento de lluvia (m<sup>3</sup>)

 $A_{cc}$  = Área de captación de la canaleta (m<sup>2</sup>)

Para conocer la lámina instantánea de agua a lo largo del evento de lluvia, se instaló una segunda canaleta que conducía el flujo de agua hacia un balancín previamente calibrado.

En este caso, la estimación del flujo fue con el volumen captado por el balancín y el número de volteos mediante la ecuación 5 (Barbosa *et al.*, 2016).

$$F_{db} = \frac{(v_{pb} \times n_b)}{A_{cc}} \times 1000$$
 (5)

Donde:

 $F_{db}$  = Flujo del dosel con balancín (mm)

 $v_{pb}$  = Volumen promedio captado por los baldes del balancín por volteo (m<sup>3</sup>)

 $n_b$  = Número de volteos del balancín durante el evento de lluvia

 $A_{cc}$  = Área de captación de la canaleta (m<sup>2</sup>)

#### Precipitación directa en condiciones de lluvia real

Para la medición de la precipitación directa por sitio se utilizó un pluviómetro compuesto por dos baldes de plástico sobrepuestos de 29 cm de diámetro y 36 cm de altura; el diámetro inferior del embudo de lámina de acetato es de 3 mm. Al balde superior se le adaptó uno de los balancines calibrados y se perforó su fondo a fin de captar en el balde inferior el agua vertida por el balancín (Figura 7). Con la

relación entre el volumen de agua colectado en el balde inferior y la superficie del pluviómetro se determinó la lámina de precipitación. La lámina de precipitación con balancín se obtuvo a partir del número de volteos registrados en el *datalogger* mediante la ecuación 6 (Barbosa *et al.*, 2016).



Figura 7. Arreglo de los pluviómetros usados para medir la precipitación.

$$P_{d2} = \frac{(v_{pb} \times n_b)}{A_{pl}} \times 1000$$
 (6)

Donde:

 $P_{d2}$  = Precipitación directa con balancín (mm)

 $v_{pb}$  = Volumen captado por el balancín por volteo (m<sup>3</sup>)

 $n_b$  = Número de volteos del balancín durante el evento de lluvia

 $A_{pl} =$ Área de captación del pluviómetro (m<sup>2</sup>)

La cantidad de agua captada, en unidades volumétricas, se determinó con base en la ecuación 7 (Barbosa *et al.*, 2016):

$$P_{d1} = \frac{v_{pl}}{A_{pl}} \times 1000$$
 (7)

Donde:

 $P_{d1}$  = Precipitación directa (mm)

 $v_{pl}$  = Volumen captado en el pluviómetro por evento de lluvia (m<sup>3</sup>)

 $A_{pl}$  = Área de captación del pluviómetro (m<sup>2</sup>)

Los registros de lluvia se efectuaron entre el 16 de julio de 2022 y el 18 de octubre de 2022, periodo que permitió recopilar datos de lluvia bajo una amplia gama de condiciones de viento e intensidad de preecipitación.

## **Resultados y Discusión**

### Calibración de balancines en el laboratorio (simulador de lluvia)

Los doce balancines empleados en el presente estudio se calibraron en un simulador de lluvia con 10 repeticiones por intensidad, para un total de 480 eventos. Se comparó la precipitación real con las lecturas de los balancines para calcular los coeficientes de determinación (Hudson, 1993). Los resultados entre las mediciones de los balancines y los valores reales mostraron una alta correlación ( $R^2$ =0.9556 a  $R^2$ =0.9878) (Cuadro 1), y confirmó la eficacia de los balancines controlados por *Arduino* para monitorear la partición de la lluvia en coberturas arbóreas.

Balancín	Ecuación	<i>R</i> <sup>2</sup>	RMSE	NSE	PBIAS
1	y = 0.9556x	0.9869	0.069	0.9780	3.83
2	y = 0.9572x	0.9839	0.071	0.9763	3.52
3	y = 0.9878x	0.9909	0.045	0.9907	0.67
4	y = 0.9831x	0.9830	0.060	0.9830	0.83
5	y = 0.9741x	0.9823	0.065	0.9806	1.76
6	y = 0.982x	0.9842	0.058	0.9844	0.62
7	y = 0.9631x	0.9869	0.063	0.9814	2.79
8	y = 0.9684x	0.9909	0.054	0.9864	2.69
9	y = 0.9676x	0.9883	0.059	0.9839	2.59
10	y = 0.9872x	0.9847	0.057	0.9849	0.56
11	y = 0.9668x	0.9792	0.071	0.9764	2.12
12	y = 0.9747x	0.9894	0.053	0.9864	1.85

**Cuadro 1.** Modelos lineales de ajuste de la calibración de balancines.

Los resultados demuestran que los balancines controlados por *Arduino* ofrecen altas correlaciones en la medición de la lluvia a diferentes intensidades de precipitación (Fankhauser, 1997; Habib *et al.*, 2008; Shedekar *et al.*, 2016; Segovia-Cardozo *et al.*, 2023). Estas correlaciones consideran la influencia de factores como la estructura del pluviómetro y su configuración en las mediciones (Fankhauser, 1997; Shedekar *et al.*, 2009).

Se observó una variación significativa en los coeficientes de determinación entre los balancines, lo que indica que las condiciones específicas de construcción y montaje pueden afectar el rendimiento, lo cual se corrobora con los coeficientes de *PBIAS* (0.56 a 3.83). A pesar de estas variaciones, los balancines mostraron ser robustos y fiables (*NSE*=0.9763 a *NSE*=0.9907), aunque confirma su utilidad incluso frente a variaciones en condiciones de construcción y diferentes intensidades de precipitación (Chrit, 2022).

Estos hallazgos subrayan el potencial de los balancines controlados por *Arduino* como herramientas valiosas para la investigación y monitoreo de la precipitación.

### Calibración del sensor de humedad en el laboratorio

En la calibración de los sensores de humedad, para las muestras de suelo provenientes de los cuatro sitios de estudio, se relacionaron las diferentes lecturas del sensor con el porcentaje de la humedad gravimétrica de las muestras de suelo.

Las curvas de calibración se ajustaron a un modelo logarítmico con altos coeficientes de determinación: 0.9198, 0.9192, 0.9849 y 0.9264 de los sitios 1, 2, 3 y 4, respectivamente (Cuadro 2). Los valores obtenidos en la presente investigación son similares a los referidos por Placidi *et al.* (2020), quienes realizaron un ajuste de su curva de calibración a una función de segundo orden y con un coeficiente de determinación de 0.945.

Cuadro 2. Modelos de ajuste de calibración de los sensores de humedad.

Sensor de humedad	Ecuación	R <sup>2</sup>
-------------------	----------	----------------

Sitio 1 (Casuarina equisetifolia L.)	y = -56.52ln(x) + 374.84	0.9198
Sitio 2 ( <i>Prunus capuli</i> Cav.)	y = -55.87 ln(x) + 348.02	0.9192
Sitio 3 ( <i>Prunus capuli</i> Cav.)	y = -62.82ln(x) + 379.39	0.9849
Sitio 4 (Casuarina equisetifolia L.)	y = -101.6ln(x) + 630.05	0.9264

El análisis reveló que los sensores de humedad con *Arduino* son una herramienta confiable para medir con precisión la humedad del suelo, a pesar de las variaciones de los sitios de análisis. Los altos valores de correlación indican que las mediciones hechas con los sensores de humedad alcanzan una alta precisión y consistencia (Lloyd y Marques, 1988; Levia y Frost, 2006).

### Evaluación de los balancines en condiciones de campo

En la evaluación de los balancines, previamente calibrados en laboratorio, se continuó registrando una elevada correlación lineal positiva, bajo condiciones de campo, entre el flujo de dosel con balancín y el volumen de agua testigo. Los resultados reunidos en el Cuadro 3 confirman la precisión y eficacia de los balancines en la medición del flujo del dosel y lluvia directa de los cuatros sitios bajo estudio.

**Cuadro 3.** Modelos de ajuste de balancines en condiciones de flujo del dosel y lluvia directa (balancín *vs.* testigo).

Sitio Tipo de flujo Especie	Ecuación	R <sup>2</sup>
-----------------------------	----------	----------------

1	Dosel	Casuarina equisetifolia L.	y = 1.1031x	0.9783
2	Dosel	Prunus capuli Cav.	y = 1.1343x	0.9755
3	Dosel	Prunus capuli Cav.	y = 1.0841x	0.9762
4	Dosel	Casuarina equisetifolia L.	y = 1.0485x	0.9588
1	Lluvia directa	Casuarina equisetifolia L.	y = 0.9670x	0.9827
2	Lluvia directa	Prunus capuli Cav.	y = 1.0379x	0.9667
3	Lluvia directa	Prunus capuli Cav.	y = 1.0262x	0.9595
4	Lluvia directa	Casuarina equisetifolia L.	y = 1.0591x	0.9727

García-Hernández et al., Evaluación de la partición de lluvia...

Las fuertes correlaciones en todos los sitios (Cuadro 3) sugieren que los balancines son una herramienta eficaz para medir el flujo de dosel en diferentes tipos de cobertura arbórea, lo cual es crucial para entender la partición de la precipitación en dichas especies (Staelens *et al.*, 2006). Asimismo, resultan ser instrumentos eficaces para medir precipitaciones y una alternativa en estudios meteorológicos, climáticos y aquellos que evalúen el impacto hidrológico de las características dasonómicas de los árboles (densidad, disposición, textura y forma de las hojas) en el escurrimiento e infiltración de la lluvia (Levia y Frost, 2006).

# Partición de lluvia directa (flujo caulinar y dosel) y humedad del suelo

El análisis de los datos recolectados de los balancines mostró una alta correlación positiva entre el flujo caulinar y la precipitación directa (Figura 8, ejemplo correspondiente a *Casuarina equisetifolia* del Sitio 1), en el cual las correlaciones

fueron 0.8345, 0.9163, 0.8471 y 0.9087 para los sitios 1, 2, 3 y 4, respectivamente (Cuadro 4). Esto significa que a medida que aumenta la lluvia directa, también lo hace el flujo caulinar.



Figura 8. Relación entre precipitación directa y flujo caulinar del Sitio 1.

Cuadro 4	. Modelos	de ajuste	entre	precipitación	directa	VS.	flujo	caulinar,	flujo	de
		do	sel y l	humedad del	suelo.					

Sitio	Tipo de medición	Especie	Ecuación	<i>R</i> <sup>2</sup>
1	Flujo caulinar	<i>Casuarina equisetifolia</i> L.	$y = 0.0111x^{1.0319}$	0.8345
2	Flujo caulinar	Prunus capuli Cav.	$y = 0.0047x^{1.1992}$	0.9163
3	Flujo caulinar	Prunus capuli Cav.	$y = 0.0072x^{0.9379}$	0.8471

4	Flujo caulinar	<i>Casuarina equisetifolia</i> L.	$y = 0.0073x^{1.1828}$	0.9087
1	Flujo dosel	<i>Casuarina equisetifolia</i> L.	$y = 0.3596x^{1.2518}$	0.7723
2	Flujo dosel	Prunus capuli Cav.	$y = 0.3451x^{1.2286}$	0.9155
3	Flujo dosel	Prunus capuli Cav.	$y = 0.3881x^{1.1908}$	0.9177
4	Flujo dosel	<i>Casuarina equisetifolia</i> L.	$y = 0.2889x^{1.3536}$	0.8332
1	Humedad suelo	Casuarina equisetifolia L.	$y = 64.96x^{0.117}$	0.5561
2	Humedad suelo	Prunus capuli Cav.	$y = 44.683x^{0.175}$	0.5416
3	Humedad suelo	Prunus capuli Cav.	$y = 35.614x^{0.2319}$	0.5377
4	Humedad suelo	<i>Casuarina equisetifolia</i> L.	$y = 41.158x^{0.2328}$	0.5479

En la Figura 8 se aprecia que el flujo caulinar representa alrededor de 3 % de las precipitaciones, patrón que se repite en los demás sitios, similar a lo registrado por Gómez-Tagle *et al.* (2015), quienes determinaron una proporción de escorrentía cortical de 2.4 % para un bosque secundario de pino-encino en el noreste del estado de Michoacán.

A pesar de mostrar mayor variabilidad, la correlación entre la precipitación directa y el flujo del dosel fueron altos (Cuadro 4): Sitio 1 (0.7723), Sitio 2 (0.9155), Sitio 3 (0.9177) y Sitio 4 (0.8332), e indicaron el buen desempeño de los balancines en campo.

Las relaciones entre la lluvia directa y la humedad del suelo tuvieron coeficientes de determinación (Cuadro 4) similares (0.5561, 0.5416, 0.5377 y 0.5479 para los sitios 1, 2, 3 y 4, respectivamente), lo que implica un incremento de humedad relativamente bajo entre eventos de lluvia, a medida que son muy intensas. Los coeficientes de determinación fueron similares a los calculados por Cheng *et al.* (2020), quienes obtuvieron un  $R^2$ =0.3518 para cultivos abandonados y un  $R^2$ =0.5015 para matorrales.

La comparación de costos de los *dataloggers* frente a los precios de instrumentos de medición análogos es de USD \$1 396 (Cuadro 5).

**Cuadro 5.** Precio del equipo diseñado *vs.* los disponibles en el mercado (precios en dólares americanos).

Datalogger y sensores diseñados	Costo por unidad	<i>Datalogger</i> y sensores comerciales	Costo por unidad
<i>Datalogger</i> (Incluyendo placa de <i>Arduino</i> , módulo de memoria, <i>reed switch</i> y reloj en tiempo real)	\$46.00	<i>HOBO®</i> RX3000 <i>Remote</i> <i>Monitoring StationData</i> <i>Logger</i>	\$1 180.00
Balancín (diseño propio), canaleta y sensor	\$58.00	<i>Davis Rain Sensor</i> (Pluviómetro)	\$135.00
Sensor capacitivo de humedad del suelo	\$5.00	<i>The Decagon ECH2O</i> (Sensor de humedad del suelo)	\$190.00
Total	\$109.00	Total	\$1 505.00

## Conclusiones

Se destaca la eficiencia de balancines diseñados con *Arduino* para medir la precipitación bajo condiciones controladas, lo que demuestra su adaptabilidad a distintas condiciones de lluvia. La asequibilidad, factibilidad y precisión de los balancines y el sensor de humedad los hacen viables para ubicaciones remotas en disciplinas como hidrología, climatología y agricultura.

El uso de *Arduino* como plataforma de control y recopilación de datos abre la puerta a una amplia gama de aplicaciones científicas. En futuras investigaciones, podría explorarse la integración de *Arduino* en otros instrumentos de medición y su comparación con instrumentos científicamente

probados, como sensores de temperatura y humedad, para un análisis más integral del clima y sus impactos en diversos campos.

#### Agradecimientos

Al Consejo Nacional de Humanidades, Ciencia y Tecnología (Conahcyt) por la beca económica otorgada a Daniel García Hernández, lo cual permitió realizar esta investigación.

#### **Conflicto de intereses**

Los autores declaran no tener ningún conflicto de interés.

#### **Contribución por autor**

Daniel García-Hernández: toma de datos de campo y elaboración del manuscrito; Demetrio Salvador Fernández Reynoso: revisión de la metodología y del manuscrito; Teresa Margarita González Martínez: revisión de la metodología; José Donaldo Ríos Berber y Liborio González Hernández: revisión del manuscrito.

### Referencias

Arduino. 2021. Arduino IDE (Versión 1.8.16). Ivrea, TO, Italia. Arduino. https://www.arduino.cc/en/software. (19 de noviembre de 2023).

Barbosa M., F., D. S. Fernández R., E. Rubio G., I. Sánchez C. y J. R. Contreras H. 2016. Dinámica del agua de lluvia en árboles de selva baja caducifolia. Revista Mexicana de Ciencias Agrícolas 7(5):1179-1188. Doi: 10.29312/remexca.v7i5.241. Bitella, G., R. Rossi, R. Bochicchio, M. Perniola and M. Amato. 2014. A novel low-cost open-hardware platform for monitoring soil water content and multiple soil-air-vegetation parameters. Sensors 14(10):19639-19659. Doi: 10.3390/s141019639. Cheng, R.-R., Q.-W. Chen, J.-G. Zhang, W.-Y. Shi, G. Li and S. Du. 2020. Soil moisture variations in response to precipitation in different vegetation types: A multi-year study in the loess hilly region in China. Ecohydrology 13(3):e2196. Doi: 10.1002/eco.2196.

Chrit, M. 2022. Ensemble calibration and uncertainty quantification of precipitation forecasts for a risk-based UAS Navigation. https://d197for5662m48.cloudfront.net/documents/publicationstatus/117374/preprint\_pdf/eb72b3111da15500d2bee67c85facf6d.pdf. (25 de noviembre de 2023).

Divani, D., P. Patil and S. K. Punjabi. 2016. Automated plant watering system. *In*: Institute of Electrical and Electronic Engineers (IEEE) (Edit.). 2016 International Conference on Computation of Power, Energy Information and Communication (ICCPEIC). IEEE. Melmaruvathur, TN, India. pp. 180-182.

dos Santos, B. C., M. S. Duarte S., D. N. Buarque P., P. H de Souza and A. R. Bruno T. 2020. Low cost rain gauge prototype for studies and monitoring of precipitation in anthropized watersheds. Cuaderno de Geografía 30(63):923-935. Doi: 10.5752/p.2318-2962.2019v30n63p923.

Edwards, I. J., W. D. Jackon and P. M. Fleming. 1974. Tipping bucket gauges for measuring runoff from experimental plots. Agricultural Meteorology 13(2):189-201. Doi: 10.1016/0002-1571(74)90046-6.

Fankhauser, R. 1997. Measurement properties of tipping bucket rain gauges and their influence on urban runoff simulation. Water Science & Technology 36(8-9):7-12. Doi: 10.2166/wst.1997.0636.

Frost, E. E. and D. F. Levia. 2014. Hydrologic variation of stemflow yield across cooccurring dominant canopy trees of varying mortality. Ecohydrology 7(2):760-770. Doi: 10.1002/eco.1397.

García, E. 1968. Los climas del Valle de México. Colegio de Postgraduados. Texcoco, Edo. Méx., México. 57 p.

Gil-Marin, J., M. Cordova-Rodriguez y A. Zermeño-Gonzalez. 2022. Calibración de sensores de reflectometría de dominio temporal en suelos ultisoles de sabana. Anales Científicos 83(1):57-66. Doi: 10.21704/ac.v83i1.1884.

Gómez-Tagle C., A., A. F. Gómez-Tagle R., J. A. Ávila O. y L. A. Bruijnzeel. 2015. Partición de la precipitación en un bosque tropical montano de pino-encino en el centro de México. Bosque 36(3):505-518. Doi: 10.4067/S0717-92002015000300017.

Habib, E. H., E. A. Meselhe and A. V. Aduvala. 2008. Effect of local errors of tippingbucket rain gauges on rainfall-runoff simulations. Journal of Hydrologic Engineering 13(6):488-496. Doi: 10.1061/(ASCE)1084-0699(2008)13:6(488).

Hudson, N. 1993. Field measurement of soil erosion and runoff. Food and Agriculture Organization of the United Nations (FAO). Rome, RM, Italy. 139 p. https://www.fao.org/4/T0848E/T0848E00.htm. (19 de noviembre de 2023).

Jasso M., J. y L. Pimentel B. 1985. Establecimiento de áreas verdes en el predio Montecillo aledaño a Chapingo. *In:* Secretaría de Agricultura y Recursos Hidráulicos (SARH) (Edit.). III Reunión Nacional sobre Plantaciones Forestales. Instituto Nacional de Investigaciones Forestales, Agrícolas y Pecuarias (INIFAP). México, D. F., México. pp. 606-640.

Kalashnikov, A., H. Zhang, J. Jennings and M. M. Abramriuk. 2017. Remote laboratory: using Internet-of-Things (IoT) for E-learning. *In*: Faculty of Electronics and Information Technologies (Edit.). The Vth International Conference «Advanced Information Systems and Technologies, AIST 2017». Ukrainian Federation of Informatics. Sumy, BM, Ukraine. pp. 43-46.

Keim, R. F., A. E. Skaugset and M. Weiler. 2005. Temporal persistence of spatial patterns in throughfall. Journal of Hydrology 314(1-4):263-274. Doi: 10.1016/j.jhydrol.2005.03.021.

Krishnamurthi, K., S. Thapa, L. Kothari and A. Prakash. 2015. Arduino Based Weather Monitoring System. International Journal of Engineering Research and General Science 3(2):452-458. https://pnrsolution.org/Datacenter/Vol3/Issue2/64.pdf. (19 de noviembre de 2023).

Lee, D. W., K. Baskaran, M. Mansor, H. Mohamad and S. K. Yap. 1996. Irradiance and spectral quality affect Asian tropical rain forest tree seedling development. Ecology 77(2):568-580. Doi: 10.2307/2265631.

Levia, D. F. and E. E. Frost. 2006. Variability of throughfall volume and solute inputs in wooded ecosystems. Progress in Physical Geography: Earth and Environment 30(5):605-632. Doi: 10.1177/0309133306071145.

Lloyd, C. R. and A. de O Marques F. 1988. Spatial variability of throughfall and stemflow measurements in Amazonian rainforest. Agricultural and Forest Meteorology 42(1):63-73. Doi: 10.1016/0168-1923(88)90067-6.

Manfroi, O. J., K. Koichiro, T. Nobuaki, S. Masakazu, ... and L. Chong. 2004. The stemflow of trees in a Bornean lowland tropical forest. Hydrological Process 18(13):2455-2474. Doi: https://doi.org/10.1002/hyp.1474.

Morin, J., D. Goldberg and I. Seginer. 1967. A rainfall simulator with rotating disk. Transactions of the American Society of Agricultural Engineers 10:74-77. Doi: 10.13031/2013.39599.

Munishi, P. K. T. and T. H. Shear. 2005. Rainfall interception and partitioning in afromontane rain forests of the eastern arc mountains, Tanzania: implications for water conservation. Journal of Tropical Forest Science 17(3):355-365. https://jtfs.frim.gov.my/jtfs/article/view/1045/881. (19 de noviembre de 2023).

Placidi, P., L. Gasperini, A. Grassi, M. Cecconi and A. Scorzoni. 2020. Characterization of low-cost capacitive soil moisture sensors for IoT networks. Sensors 20(12):3585. Doi: 10.3390/s20123585.

Rahman, M., N. E-Jannat, O. Islam and S. Salakin. 2015. Arduino and GSM based smart energy meter for advanced metering and billing system. *In*: Institute of Electrical and Electronic Engineers (IEEE) (Edit.). 2015 International Conference on Electrical Engineering and Information Communication Technology (ICEEICT). IEEE. Savar, D, Bangladés. pp. 1-6.

Santana, M. A. A., P. L. O. Guimarães, L. G. Lanza and E. Vuerich. 2015. Metrological analysis of a gravimetric calibration system for tipping-bucket rain gauges. Meteorological Applications 22(S1):879-885. Doi: 10.1002/met.1540.

Segovia-Cardozo, D. A., C. Bernal-Basurco and L. Rodríguez-Sinobas. 2023. Tipping bucket rain gauges in hydrological research: Summary on measurement uncertainties, calibration, and error reduction strategies. Sensors 23(12):5385. Doi: 10.3390/s23125385.

Shedekar, V. S., K. W. King, L. C. Brown, N. R. Fausey, M. Heckel and R. D. Harmel. 2009. Measurement errors in tipping bucket rain gauges under different rainfall intensities and their implication to hydrologic models. *In*: American Society of Agriculture and Biological Engineers (ASABE) (Edit.). 2009 ASABE Annual International Meeting Sponsored. ASABE. Reno, NV, United States of America. pp. 1-9.

Shedekar, V. S., K. W. King, N. R. Fausey, A. B. O. Soboyejo, R. D. Harmel and L. C. Brown. 2016. Assessment of measurement errors and dynamic calibration methods for three different tipping bucket rain gauges. Atmospheric Research 178-179:445-458. Doi: 10.1016/j.atmosres.2016.04.016.

Somavilla, A., P. I. Gubiani and A. L. Zwirtz. 2019. Tipping bucket prototype for automatic quantification of surface runoff rate in plots. Revista Brasileira de Ciência do Solo 43:1-7. Doi: 10.1590/18069657rbcs20180096.

Staelens, J., A. De Schrijver, K. Verheyen and N. E. C. Verhoest. 2006. Spatial variability and temporal stability of throughfall water under a dominant beech

(*Fagus sylvatica* L.) tree in relationship to canopy cover. Journal of Hydrology 330(3-4):651-662. Doi: 10.1016/j.jhydrol.2006.04.032.

Strangeways, I. 2007. Precipitation: Theory, measurement and distribution. Cambridge University Press. Cambridge, Cambs., United Kingdom. 290 p.

Van Stan II, J. T., C. M. Siegert, D. F. Levia and C. E. Scheick. 2011. Effects of wind-driven rainfall on stemflow generation between codominant tree species with differing crown characteristics. Agricultural and Forest Meteorology 151(9):1277-1286. Doi: 10.1016/j.agrformet.2011.05.008.

Zimmermann, B., H. Elsenbeer and J. M. De Moraes. 2006. The influence of landuse changes on soil hydraulic properties: Implications for runoff generation. Forest ecology and Management 222(1-3):29-38. Doi: 10.1016/j.foreco.2005.10.070.

Zimmermann, A., W. Wilcke and H. Elsenbeer. 2007. Spatial and temporal patterns of throughfall quantity and quality in a tropical montane forest in Ecuador. Journal of Hydrology 343(1-2):80-96. Doi: 10.1016/j.jhydrol.2007.06.012.

#### 

Todos los textos publicados por la **Revista Mexicana de Ciencias Forestales** –sin excepciónse distribuyen amparados bajo la licencia *Creative Commons 4.0* <u>Atribución-No Comercial (CC BY-NC</u> <u>4.0 Internacional</u>), que permite a terceros utilizar lo publicado siempre que mencionen la autoría del trabajo y a la primera publicación en esta revista.